

大学院入学試験問題用紙

平成 27 年度 I 期

科 目 名	受 験 専 攻	受 験 番 号	氏 名
農業ロボット工学	農業工学専攻 博士前期課程		

1. 一般の産業用ロボットと農作業ロボットの可能性の違いについてあなたの考えを述べよ。

Explain your opinions about the differences of possibility between the common industrial robots and the farm work robots.

2. 人体の動きを3D空間の座標で取得する手段として実用化されている技術について述べよ。

Explain the practical means to get the human body movement in the coordinates of the 3D space.

3. PD制御の特徴について説明しなさい。 Explain the features of the PI control.

Explain the features of the PI control.

4. PWM (Pulse Width Modulation) の概念を示す波形の概形を示し、その意味と応用例を上げなさい。

Draw the rough shape of the PWM wave pattern, and explain the meaning and some applied example of PWM.
